

## Éléments de syntaxe sous Scilab

**A=[1 2 3 ; 4 5 6]** *déclare la matrice*  $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix}$

**A(1,2)** *renvoie 2 (élément de la 1<sup>ère</sup> ligne, 2<sup>ième</sup> colonne) -> notez que les "indices de tableau" commencent à la valeur 1*

**A(1,:)** *renvoie la 1<sup>ère</sup> ligne de A (':' s'interprète comme 'tous les indices possibles')*

**A(:,2)** *renvoie la 2<sup>ème</sup> colonne de A*

**A(2,2:3)** *renvoie le vecteur (5 6) (2<sup>ième</sup> ligne, indices de col. allant de 2 à 3)*

**A'** *renvoie la transposée de A*

**zeros(3,4)** *renvoie une matrices 3x4 remplie de 0*

**eye(4,4)** *renvoie la matrice identité de dimension 4x4*

**size(A)**                    *renvoie la taille de la matrice **A** sous la forme d'un vecteur contenant les nombres de lignes et de colonnes, ici (2 3)*

**size(A,2)**                *renvoie le nombre de colonnes de la matrice **A**, ici 3*

**det(A)**                    *renvoie le déterminant de la matrice **A***

**inv(A)**                    *renvoie l'inverse de la matrice **A***

**1:3**                        *renvoie le vecteur (1 2 3)*

**for i=1:3,**                *affiche les éléments successifs de la 1ère ligne de la matrice **A***  
    **disp(A(1,i))**  
**end**

## Mise en œuvre du test des rapports des déterminants instrumentaux

Consider  $N$  measures:  $u(i)$  and  $y(i)$ ,  $i = 1, \dots, N$ .

### Order determination by means of QID test

The **quotient of instrumental determinants** ( $QID$ ) is defined by

$$QID(i) = \frac{|Q_i|}{|Q_{i+1}|}$$

### Procedure

For  $i = 1, \dots, M$  (with  $n$  supposed to be less than  $M$ )

- Build information matrices  $Q_i$  and  $Q_{i+1}$ ,
- Evaluate quotient of instrumental determinants  $QID(i)$ .

**The order of the system is the value of  $i$  for which the absolute value of quotient  $QID(i)$  increases suddenly for the first time.**

## Pseudo-algorithme

Charger dans Scilab les données expérimentales  $(u(i)$  et  $y(i)$  pour  $i = 1, 2, \dots, N$ )

Déterminer  $N$  le nombre de mesures

Construire  $Q_1$

$i = 1, Q_i = Q_1$

Répéter (jusqu'à un indice  $M$  l'ordre maximal escompté pour le système)

Construire  $Q_{i+1}$

Calculer et afficher la valeur absolue de  $RDI(i) = \frac{|Q_i|}{|Q_{i+1}|}$  ..

$i = i + 1, Q_i = Q_{i+1}$

Fin répéter

## Construction de la matrice $Q_i$

$$Q_i = \frac{1}{N} \sum_{k=i}^{N-i} \left( \begin{array}{c} u(k) \\ u(k+1) \\ u(k-1) \\ u(k+2) \\ \vdots \\ u(k-i+1) \\ u(k+i) \end{array} \right) \left( \begin{array}{cccc} y(k+1) & u(k+1) & \dots & y(k+i) & u(k+i) \end{array} \right).$$

A B

Déclarer une matrice  $Q_i$  remplie de 0 de dimension  $2i \times 2i$

Pour  $k = i, i + 1, \dots, N - i$

Déclarer un vecteur  $A$  rempli de 0 de dimension  $2i \times 1$

Déclarer un vecteur  $B$  rempli de 0 de dimension  $1 \times 2i$

Pour  $j = 1, 2, \dots, i$

Affecter à  $A(2j - 1, 1)$  la valeur  $u(k - j + 1)$  // indices impairs

Affecter à  $A(2j, 1)$  la valeur  $u(k + j)$  // indices pairs

Affecter à  $B(1, 2j - 1)$  la valeur  $y(k + j)$  // indices impairs

Affecter à  $B(1,2j)$  la valeur  $u(k + j)$

// indices pairs

FinPour

$$Q_i = Q_i + A \times B$$

FinPour

$$Q_i = \frac{Q_i}{N}$$

## Mise en œuvre des moindres carrés ordinaires

1) Pour  $N$  mesures et une valeur de  $n$  retenue à l'issue de la caractérisation, on construit les matrices

$$\underbrace{\begin{pmatrix} y(n+1) \\ y(n+2) \\ \vdots \\ y(N) \end{pmatrix}}_Y \quad \underbrace{\begin{pmatrix} -y(1) & \dots & -y(n) & u(1) & \dots & u(n+1) \\ -y(2) & \dots & -y(n+1) & u(2) & \dots & u(n+2) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ -y(N-n) & \dots & -y(N-1) & u(N-n) & \dots & u(N) \end{pmatrix}}_{\Phi} \quad \underbrace{\begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_{n-1} \\ b_0 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}}_{\theta} .$$

2) On réduit éventuellement  $\Phi$  en supprimant les colonnes correspondant aux coefficients qui doivent être nuls en comparant avec l'équation aux différences

$$y(k+n) + a_{n-1}y(k+n-1) + \dots + a_0y(k) = b_nu(k+n) + \dots + b_0u(k)$$

Ou pour  $n=2$  :  $y(k+2) + a_1y(k+1) + a_0y(k) = b_2u(k+2) + b_1u(k+1) + b_0u(k)$

Dans notre exemple :

$$y(k) = -a_1y(k-1) - a_0y(k-2) + b_1u(k-1) + b_0u(k-2) .$$

Ou  $y(k'+2) + a_1y(k'+1) + a_0y(k') = b_1u(k'+1) + b_0u(k')$

3) On estime les paramètres optimaux selon la méthode des carrés ordinaires à partir de :

$$\hat{\theta} = (\Phi_r^T \Phi_r)^{-1} \Phi_r^T Y.$$

4) On évalue le critère  $J(\hat{\theta})$  pour valider ou invalider l'identification réalisée



## Pseudo-algorithme

Charger dans Scilab les données expérimentales ( $u(i)$  et  $y(i)$  pour  $i = 1, 2, \dots, N$ )

Déterminer  $N$  le nombre de mesures

Fixer la valeur de  $n$  (établie lors de la caractérisation)

Construire  $\Phi$  et  $Y$

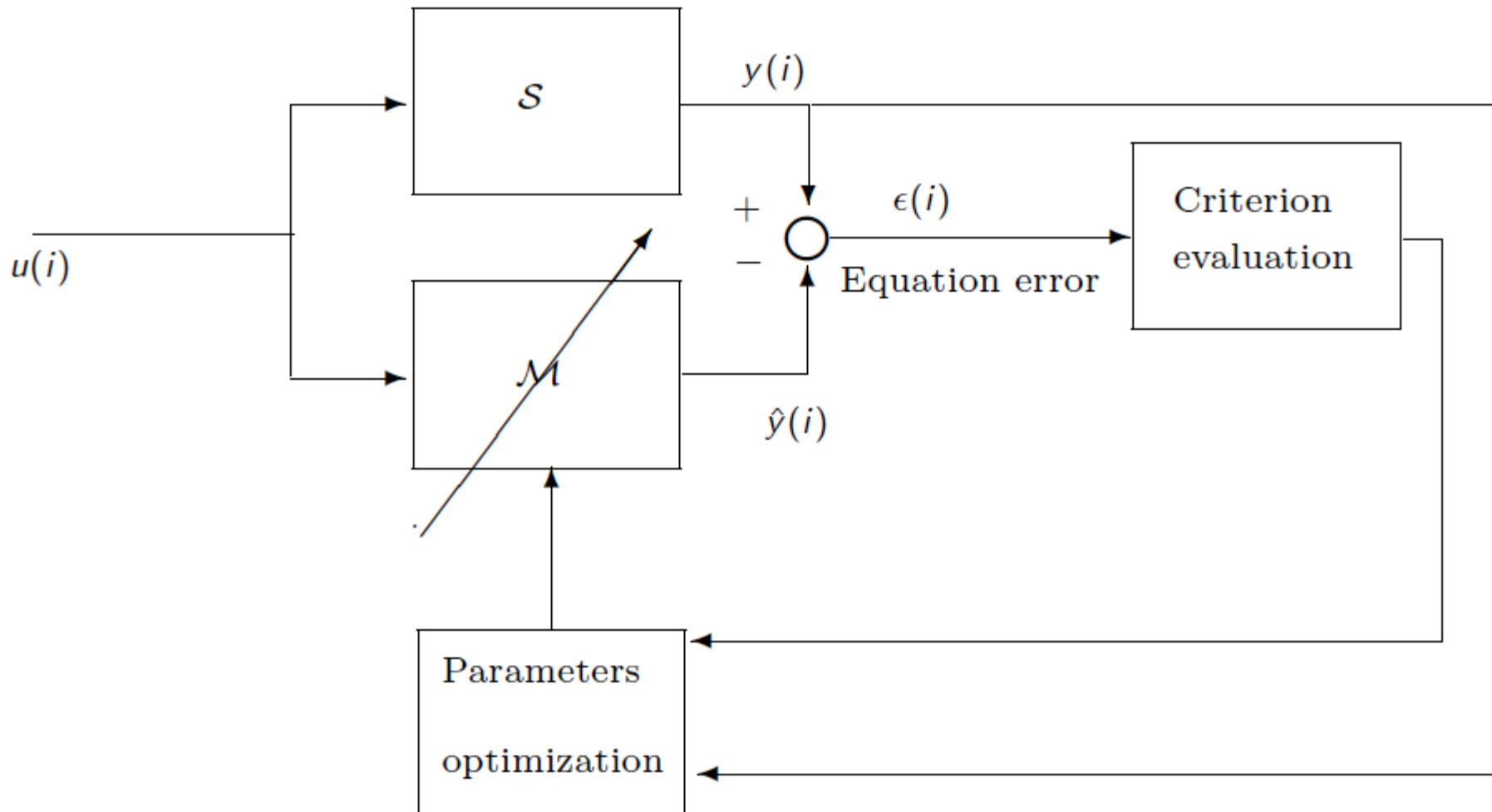
Réduire éventuellement  $\Phi$  pour obtenir  $\Phi_r$

Evaluer  $\hat{\theta} = (\Phi_r^T \Phi_r)^{-1} \Phi_r^T Y$

Evaluer  $J(\hat{\theta})$

## Moindres carrés récursifs

A chaque nouvelle mesure de la sortie  $y(j + 1)$  la méthode des moindres carrés récursifs permet d'actualiser l'estimation des paramètres  $\hat{\theta}_{j+1}$  à partir de  $y(j + 1)$  et de l'estimation réalisée avec la mesure précédente  $\hat{\theta}_j$



## Mise en œuvre des moindres carrés récursifs

Pour chaque nouvelle mesure de la sortie (notée  $y(j + 1)$ ) :

$$P_{j+1} = \frac{P_j - P_j \varphi^\top(j+1) [\varphi(j+1) P_j \varphi^\top(j+1) + \lambda]^{-1} \varphi(j+1) P_j}{\lambda}$$

$$\hat{\theta}_{j+1} = \hat{\theta}_j + P_{j+1} \varphi^\top(j+1) [y(j+1) - \varphi(j+1) \hat{\theta}_j]$$

Où

- $\varphi(j+1) = (-y(j+1-n) \quad \dots \quad -y(j) \quad u(j+1-n) \quad \dots \quad u(j+1))$  va être remplacée par sa version réduite

- $P_1 = P_2 = \dots = P_{n-1} = \alpha \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \vdots & 1 \end{pmatrix}$  est de la dimension de  $\varphi$  réduite et  $\alpha$  est un

paramètre de réglage de la méthode

- $\lambda$  est le deuxième paramètre de réglage de la méthode

## Pseudo-algorithme

Charger dans Scilab les données expérimentales ( $u(i)$  et  $y(i)$  pour  $i = 1, 2, \dots, N$ )

Déterminer  $N$  le nombre de mesures

Fixer la valeur de  $n$

Initialiser  $P_j = P_{n-1} = \alpha \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \vdots & 1 \end{pmatrix}$  et  $\hat{\theta}_j = \hat{\theta}_{n-1} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$

Pour  $j = n, n + 1, \dots, N - 1$

    Construire  $\varphi_r(j + 1)$

    Calculer  $P_{j+1}$

    Evaluer et afficher (ou sauvegarder)  $\hat{\theta}_{j+1}$

FinPour